

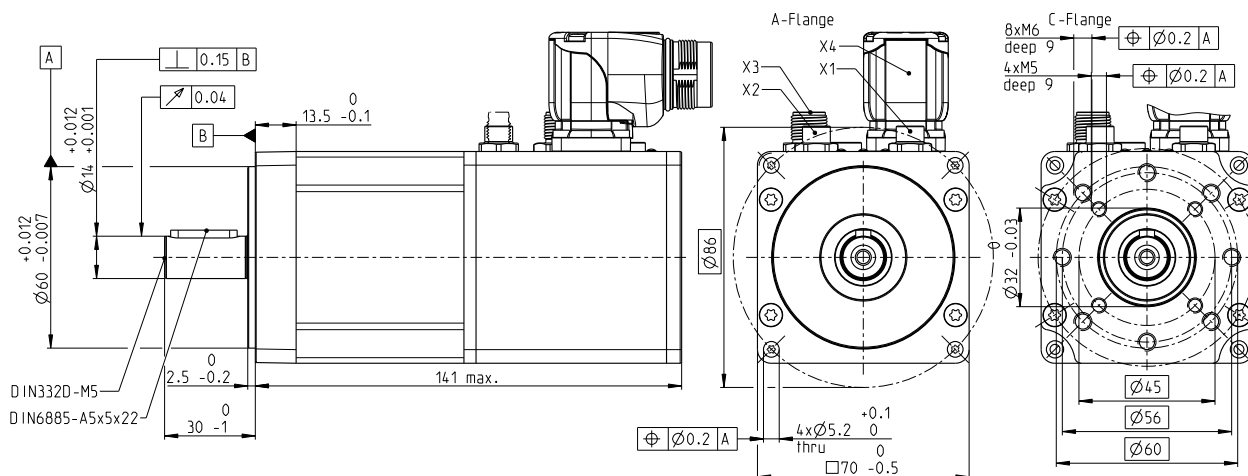
IDX 70 S 電子回路内蔵

位置／回転数制御付きドライブ

データ：550/641 W, 1530 mNm, 6000 rpm

EtherCAT[®]
CANopen
I/O \leftrightarrow

NEW



M1:2

ドライブデータ (暫定)

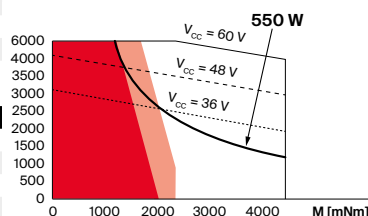
1. 公称電圧	V	24	48	60
2. 定格回転数	rpm	3870	3800	4000
3. 最大連続トルク (25°C 時)	mNm	1069	1339	1530
4. 最大連続トルク (40°C 時)	mNm	928	1163	1329
5. 最大連続電流 (25°C 時)	A	19.7	12.1	11.6
6. 最大連続電流 (40°C 時)	A	17.1	10.5	10.1
7. 公称電圧時の最大回転数	rpm	4100	4100	4280
8. 最大許容回転数	rpm	6000	5125	4280
9. 最大トルク (短期間)	mNm	2208	4416	5290
10. 最大電流 (短期間)	A	46	46	46
11. ロータ慣性モーメント	gcm ²	568	568	568
12. 定格電源電圧 +V _{cc}	V	12..60	12..60	12..60
13. 機械的時定数	ms	0.598	0.543	0.569

熱特性

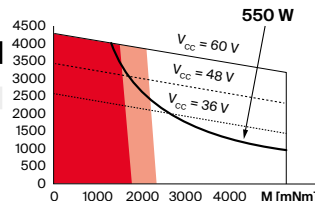
14. 熱抵抗 (ハウジング／周囲間)	K/W	1.76
15. 熱抵抗 (巻線／ハウジング間)	K/W	1.07
16. 熱時定数	s	9.83
17. 熱時定数	s	1260
18. 使用温度範囲	°C	-30...+85

運転範囲

n [rpm] 48-V-System



n [rpm] 60-V-System



機械的データ

19. スラストがた	mm	0.22
プリロード	N	28
力の向き		引く
20. ラジアルがた	プリロード	
21. 最大スラスト荷重 (ダイナミック)	N	22
22. 最大挿入力 (スタティック)	N	270
23. 最大ラジアル荷重 [フランジからの距離 (mm)]	N	300 [15]

その他の仕様

24. ドライブ質量	g	1800
25. 標準騒音レベル [rpm]	dBA	55 [3000]
エンコーダ：回転当たりのステップ数		4096

電源
I/O's
CANopen入力
CANopen出力
EtherCAT入力
EtherCAT出力

M23, オス 6極、Nコード
M12, オス12極、Aコード
M8, オス 5極、Bコード
M8, メス 5極、Bコード
M8, メス 4極、Aコード
M8, メス 4極、Aコード

■ 連続運転範囲
■ 熱抵抗 R_{th2} 50%
□ 短時間運転範囲

モジュラー・システム

maxon gear

Sensor
内蔵

Motor Control
内蔵

Accessories
571_AB 60 S

詳細はカタログのページ40

設定

モータフランジ： Aフランジ/Cフランジ
位置／回転数制御コントローラ用インターフェース： CANopen / EtherCAT
回転数制御コントローラ用インターフェース： I/O
電源ソケットの配向： 0° / 90°

IDX 70 M 電子回路内蔵

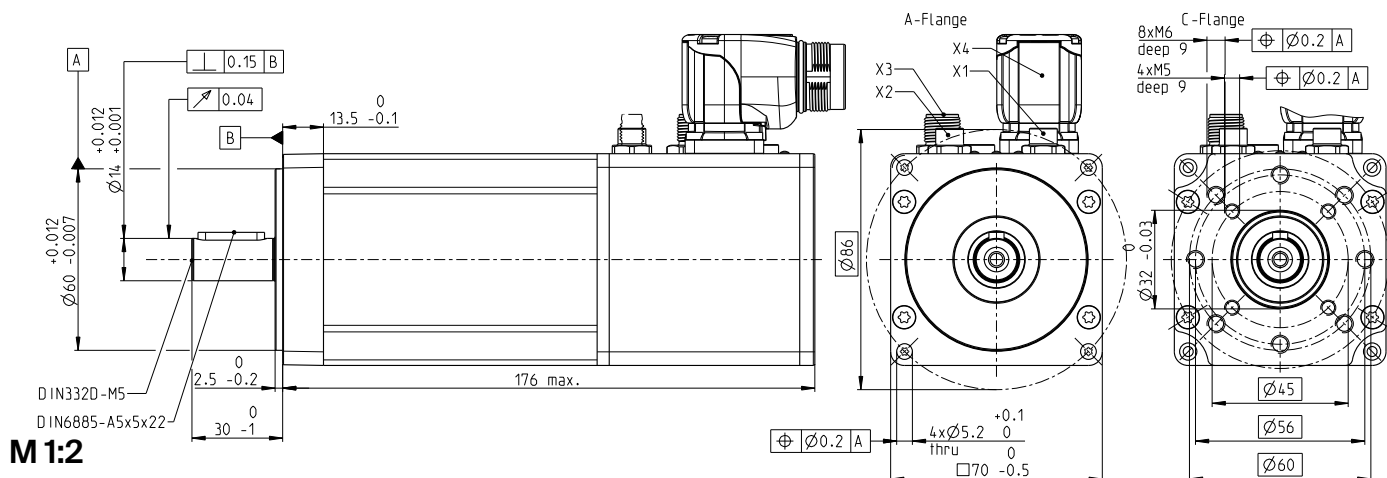
位置／回転数制御付きドライブ

データ：650/773 W, 2441 mNm, 4000 rpm

EtherCAT
CANopen
I/O

NEW

IDX



M1:2

ドライブデータ (暫定)

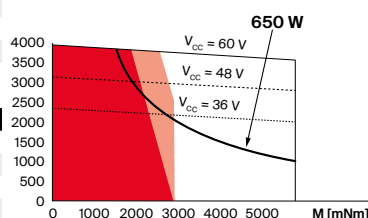
1. 公称電圧	V	48	60
2. 定格回転数	rpm	3038	3022
3. 最大連続トルク (25°C 時)	mNm	2096	2441
4. 最大連続トルク (40°C 時)	mNm	1820	2120
5. 最大連続電流 (25°C 時)	A	15.3	14.0
6. 最大連続電流 (40°C 時)	A	13.3	12.2
7. 公称電圧時の最大回転数	rpm	3150	3195
8. 最大許容回転数	rpm	4000	3195
9. 最大トルク (短期間)	mNm	5750	7084
10. 最大電流 (短期間)	A	46	46
11. ロータ慣性モーメント	gcm ²	1050	1050
12. 定格電源電圧 +V _{cc}	V	12.60	12.60
13. 機械的時定数	ms	0.487	0.437

熱特性

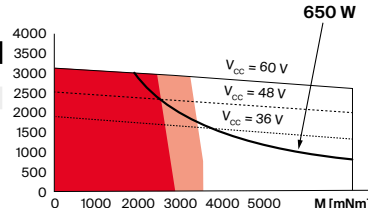
14. 熱抵抗 (ハウジング／周囲間)	K/W	1.41
15. 熱抵抗 (巻線／ハウジング間)	K/W	0.642
16. 熱時定数	s	9.83
17. 熱時定数	s	1260
18. 使用温度範囲	°C	-30...+85

運転範囲

n [rpm] 48-V-System



n [rpm] 60-V-System



機械的データ

19. スラストがた	mm	0.22
プリロード	N	28
力の向き	引く	
20. ラジアルがた	プリロード	
21. 最大スラスト荷重 (ダイナミック)	N	22
22. 最大挿入力 (スタティック)	N	270
23. 最大ラジアル荷重 [フランジからの距離 (mm)]	N	300 [15]

その他の仕様

24. ドライブ質量	g	2500
25. 標準騒音レベル [rpm]	dBA	60 [3000]
エンコーダ：回転当たりのステップ数		4096

電源

I/O's

CANopen入力

CANopen出力

EtherCAT入力

EtherCAT出力

M23, オス 6極, Nコード

M12, オス12極, Aコード

M8, オス 5極, Bコード

M8, メス 5極, Bコード

M8, メス 4極, Aコード

M8, メス 4極, Aコード

モジュラー・システム

Sensor
内蔵

Motor Control
内蔵

Accessories
571_AB 60 S

詳細はカタログのページ40

設定

モータフランジ：Aフランジ/Cフランジ

位置／回転数制御コントローラ用インターフェース：CANopen / EtherCAT

回転数制御コントローラ用インターフェース：I/O

電源ソケットの配向：0° / 90°

位置／回転数制御付きドライブ

データ: 750/831 W, 3167 mNm, 3200 rpm

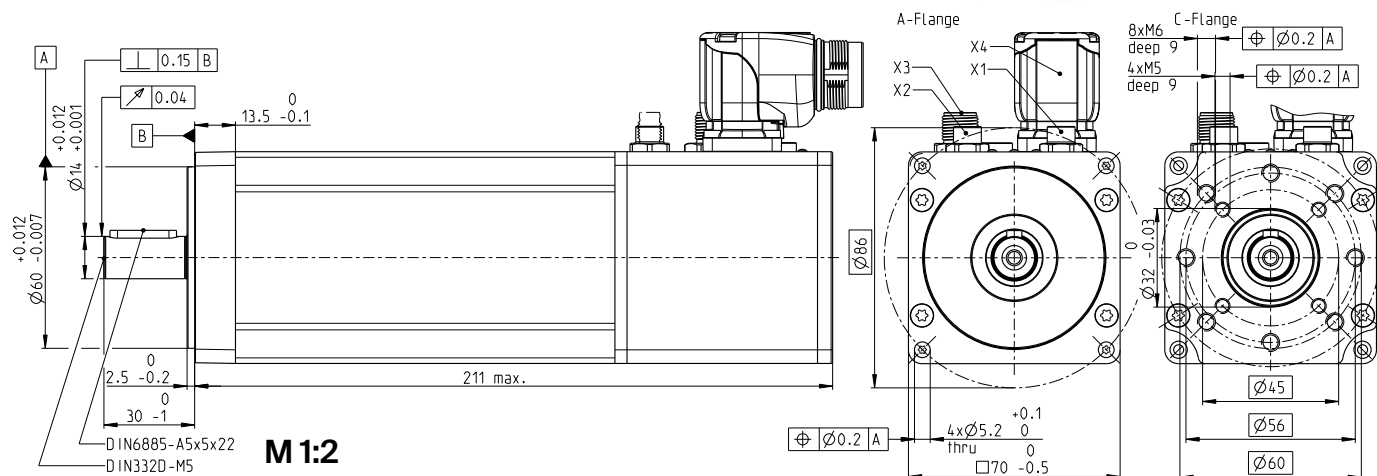
EtherCAT®

I/O \leftrightarrow



NEW

IDX



ドライブデータ (暫定)

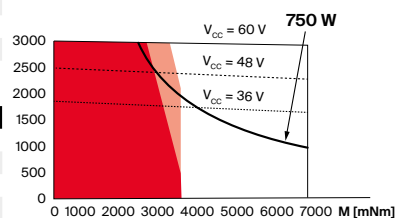
1. 公称電圧	V	48	60
2. 定格回転数	rpm	2424	2505
3. 最大連続トルク (25°C 時)	mNm	2890	3167
4. 最大連続トルク (40°C 時)	mNm	2510	2750
5. 最大連続電流 (25°C時)	A	16.7	15.1
6. 最大連続電流 (40°C 時)	A	14.5	13.1
7. 公称電圧時の最大回転数	rpm	2490	2630
8. 最大許容回転数	rpm	3200	2630
9. 最大トルク (短期間)	mNm	7268	8602
10. 最大電流 (短期間)	A	46	46
11. ロータ慣性モーメント	gcm ²	1534	1534
12. 定格電源電圧 +V _{CC}	V	12.60	12.60
13. 機械的時定数	ms	0.408	0.449

熱特性

14.	熱抵抗 (ハウジング/周囲間)	K/W	0.364
15.	熱抵抗 (巻線/ハウジング間)	K/W	1.143
16.	熱時定数	s	9.84
17.	熱時定数	s	1620
18.	使用温度範囲	°C	-30...+85

運轉範圍

n [rpm] 48-V-System



機械的データ

19	スラストがた プリロード 力の向き	mm N	0.22 28 引き
20	ラジアルがた		プリロード
21	最大スラスト荷重 (ダイナミック)	N	22
22	最大挿入力 (スタティック)	N	270
23	最大ラジアル荷重 [フランジからの距離 (mm)]	N	300 [15]

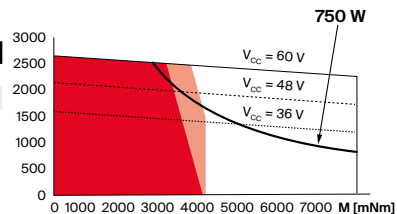
その他の仕様

24_	ドライブ質量	g	3200
25_	標準騒音レベル[rpm]	dBA	65 [3000]
	エンコーダ: 回転当たりのステップ数		4096

電源
I/O's
CANopen入力
CANopen出力
EtherCAT入力
EtherCAT出力

M23, オス 6極、Nコード
M12, オス12極、Aコード
M8, オス 5極、Bコード
M8, メス 5極、Bコード
M8, メス 4極、Aコード
M8, メス 4極、Aコード

n [rpm] 60-V-System



■ 連続運転範囲
■ 熱抵抗 R_{th2} 50%
 短時間運転範囲

モジュラー・システム

詳細はカタログのページ40

Sensor
内蔵

Motor Control
内蔵

Accessories
571_AB 60 S

設定

モータフランジ: Aフランジ/Cフランジ
位置/回転数制御コントローラ用インターフェース: CANopen / EtherCAT
回転数制御コントローラ用インターフェース: I/O
電源ソケットの配向: 0°/90°